

Prof. Ralf Hiptmair

Seminar for Applied Mathematics, ETH Zürich

Vorlesung für D-BAUG Herbstsemester 2014

www.math.ethz.ch/education/bachelor/lectures/hs2014/other/linalnum_BAUG

www.sam.math.ethz.ch/~hiptmair/tmp/LANM/

4.4.1. Überbestimmte lineare Gleichungssysteme

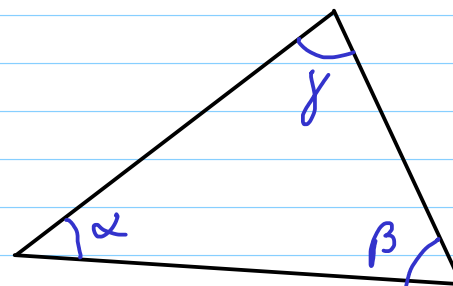
LGS: $Ax = b$, $A \in \mathbb{R}^{m,n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, $m > n$

Satz I.4.5.B über Lösungsmengen von LGS \Rightarrow Für $b \neq 0$ wird i.a. keine Lösung existieren

Sofort aus der Definition III.3.0.B von $\text{Bild}(A)$ folgt:

Korollar IV.4.1.A (Existenz von Lösungen überbestimmter linearer Gleichungssysteme).
Eine Lösung des linearen Gleichungssystems $Ax = b$ mit $A \in \mathbb{R}^{m,n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, existiert genau dann, wenn $b \in \text{Bild}(A)$.

Beispiel IV.4.1.C: Messung von Winkeln im Dreieck



Gemessene Winkel $\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}, \tilde{\gamma}$

Exakte Winkel erfüllen

$$\alpha + \beta + \gamma = \pi$$

LGS: $[m=4, n=3]$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \tilde{\alpha} \\ \tilde{\beta} \\ \tilde{\gamma} \\ \pi \end{bmatrix}$$

Lösung ohne Messfehler: $\alpha = \tilde{\alpha}, \beta = \tilde{\beta}, \gamma = \tilde{\gamma}$

Mit Messfehlern: LGS hat in der Regel keine Lösung

Beispiel IV.4.1.D: Messung eines elektrischen Widerstandes

Ohmsches Gesetz

$$U = R \cdot I$$

Spannung [V]

Stromstärke [A]

Messreihe:

U	u_1	u_2	u_3	u_m
I	i_1	i_2	i_3	i_m

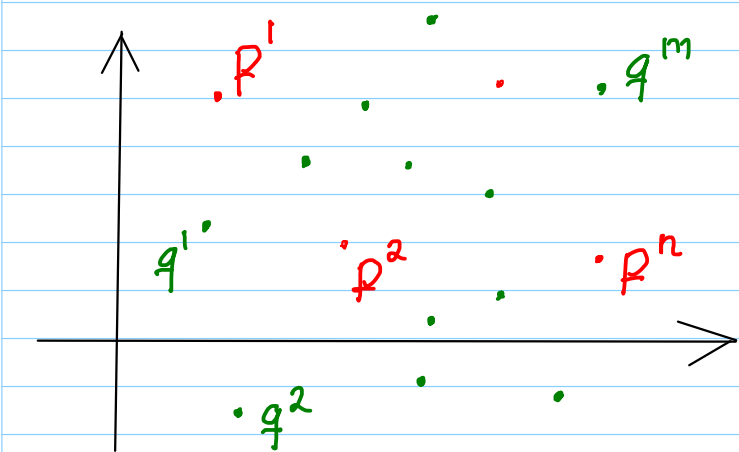
Ohne Messfehler: $\exists R \in \mathbb{R} : u_j = R i_j, j \in \{1, \dots, m\}$

"LGS"
[n=1!]

$$\begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \\ \vdots \\ i_m \end{bmatrix} [R] = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_m \end{bmatrix}$$

\rightarrow i.a. unlösbar für gemessene Daten

Beispiel IV.4.1.E: Ausmessen von Schallquellen



In der Ebene:

n Schallquellen unbekannter Leistungen $x_j, j \in \{1, \dots, n\}$ an Positionen $p^j \in \mathbb{R}^2$.

Lautstärkenmessung an m Orten $q^l, l \in \{1, \dots, m\}, m > n$
 $q^l \neq p^j \forall l, j$

Abnahme der Lautstärke (Schallintensität) mit zunehmender Entfernung $d > 0$:

$$L(d) = \frac{1}{d^2} X$$

\hookrightarrow Leistung der Schallquelle

Physik: **Additive Überlagerung** von Schallwellen

\rightarrow Schallintensität am Ort q^l :

$$L(q^l) = \sum_{j=1}^n \frac{x_j}{\|q^l - p^j\|}, \quad l \in \{1, \dots, m\}$$

$m \times n$ - LGS in Unbekannten x_j , überbestimmt

Beispiel IV.4.1.F: Rekonstruktion eines Kreises aus "Punktwolke"

Kreisgleichung:

$$K(\underline{z}, r) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^2 : \|\underline{x} - \underline{z}\|^2 = r^2 \}$$

[$\underline{z} \in \mathbb{R}^2 \triangleq$ Mittelpunkt, $r > 0 \triangleq$ Radius]

Gegeben: Punkte $p^1, p^2, \dots, p^m \in \mathbb{R}^2, m \geq 4$

Ideal: $\exists \underline{z} \in \mathbb{R}^2, r > 0 : p^j \in K(\underline{z}, r)$

Real: Zeichengenauigkeit / Messfehler $\Rightarrow p^j \notin K(\underline{z}, r)$

[es gibt i.a. keinen Kreis auf dem alle Punkte liegen]

$$\|p^l - \underline{z}\|^2 - r^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \|p^l\|^2 - 2\underline{z}_1 (p^l)_1 - 2\underline{z}_2 (p^l)_2 + \underbrace{z_1^2 + z_2^2}_{\substack{\uparrow \uparrow \uparrow \\ \text{Nicht-linear!}}} - r^2 = 0$$

[Unbekannte: \underline{z}, r]

\triangleright Trick: Neue Unbekannte

$$\begin{aligned} x_1 &:= -2\underline{z}_1 \\ x_2 &:= -2\underline{z}_2 \\ x_3 &:= \underline{z}_1^2 + \underline{z}_2^2 - r^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \underbrace{(p^l)_1 x_1 + (p^l)_2 x_2 + x_3}_{\substack{\uparrow \uparrow \uparrow \\ \text{Nicht-linear!}}} = -\|p^l\|^2, \quad l \in \{1, \dots, m\}$$

$m \times 3$ - LGS, überbestimmt