

1.4.5. Lösungsmengen linearer Gleichungssysteme

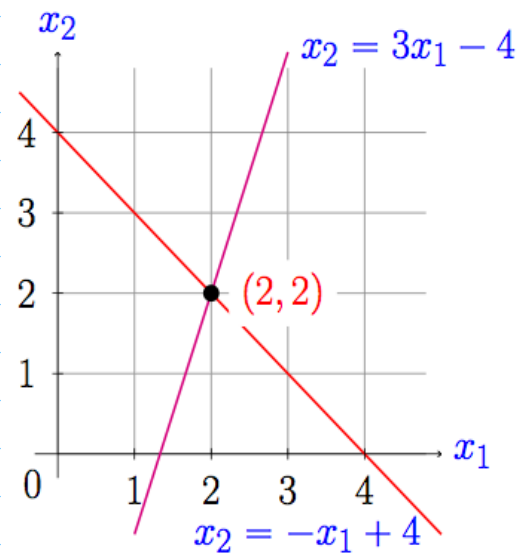
Bsp in 3D:

Veranschaulichung im Kartesischen Koordinatensystem:

Korollar 1.2.1.F & Abschnitt 1.1.3

$$\mathcal{L}(\text{LGS}) = \cap \text{Hyperebenen}$$

Bsp. in 2D:



Lineares Gleichungssystem:

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 &= 4 \\ 6x_1 - x_2 &= 8 \end{aligned}$$

- ◁ Lösungsmengen der einzelnen linearen Gleichungen sind Hyperebenen in 2D (Geraden)
- Schnittpunkt der Geraden ist **eindeutige** Lösung des LGS

$$\mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$$

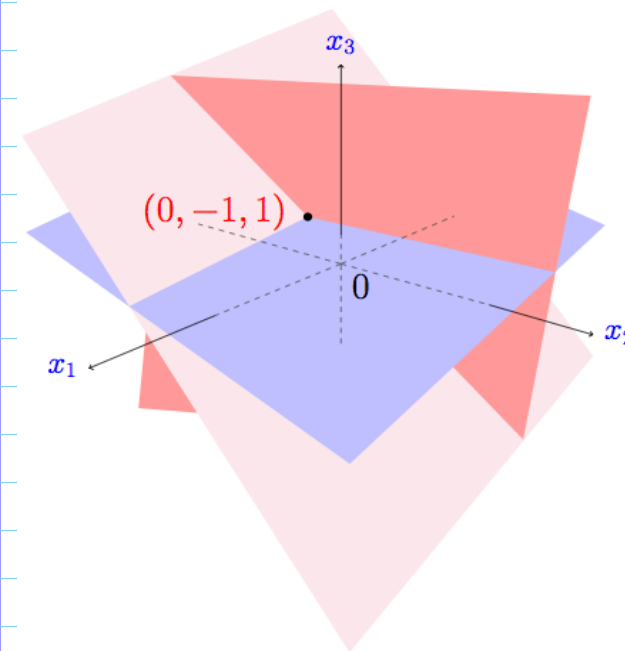
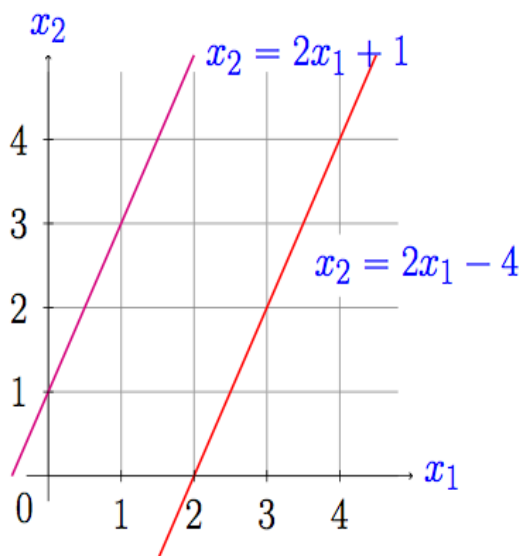
Lineares Gleichungssystem:

$$\begin{aligned} 4x_1 - 2x_2 &= -2 \\ 2x_1 - x_2 &= 4. \end{aligned}$$

- ◁ Lösungsmengen der linearen Gleichungen $\hat{=}$ **parallele** Geraden

keine Lösung

$$\mathcal{L} = \emptyset$$

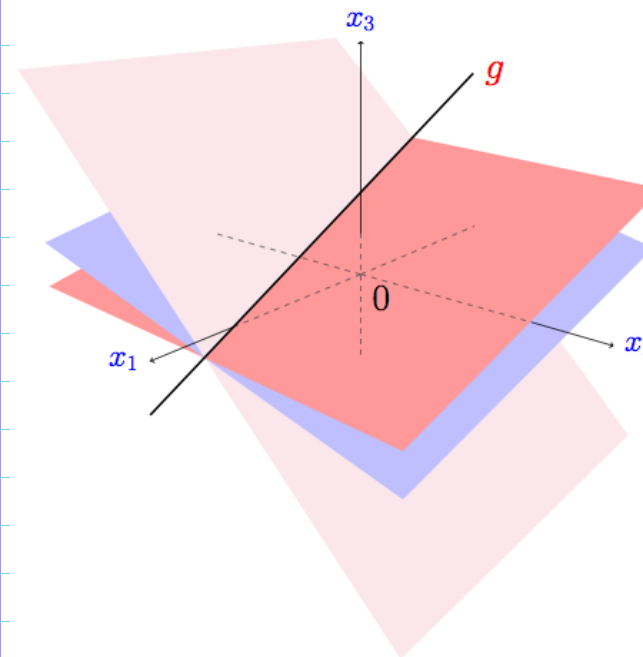


Lineares Gleichungssystem:

$$\begin{aligned} x_1 + 4x_2 + 4x_3 &= 0 \\ 3x_1 + 4x_2 + 16x_3 &= 12 \\ 4x_1 + 2x_2 + x_3 &= -1. \end{aligned}$$

- ◁ Lösungsmengen der linearen Gleichungen $\hat{=}$ Ebenen
- **Eindeutige** Lösung = Schnittpunkt von drei Ebenen

$$\mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$



Lineares Gleichungssystem:

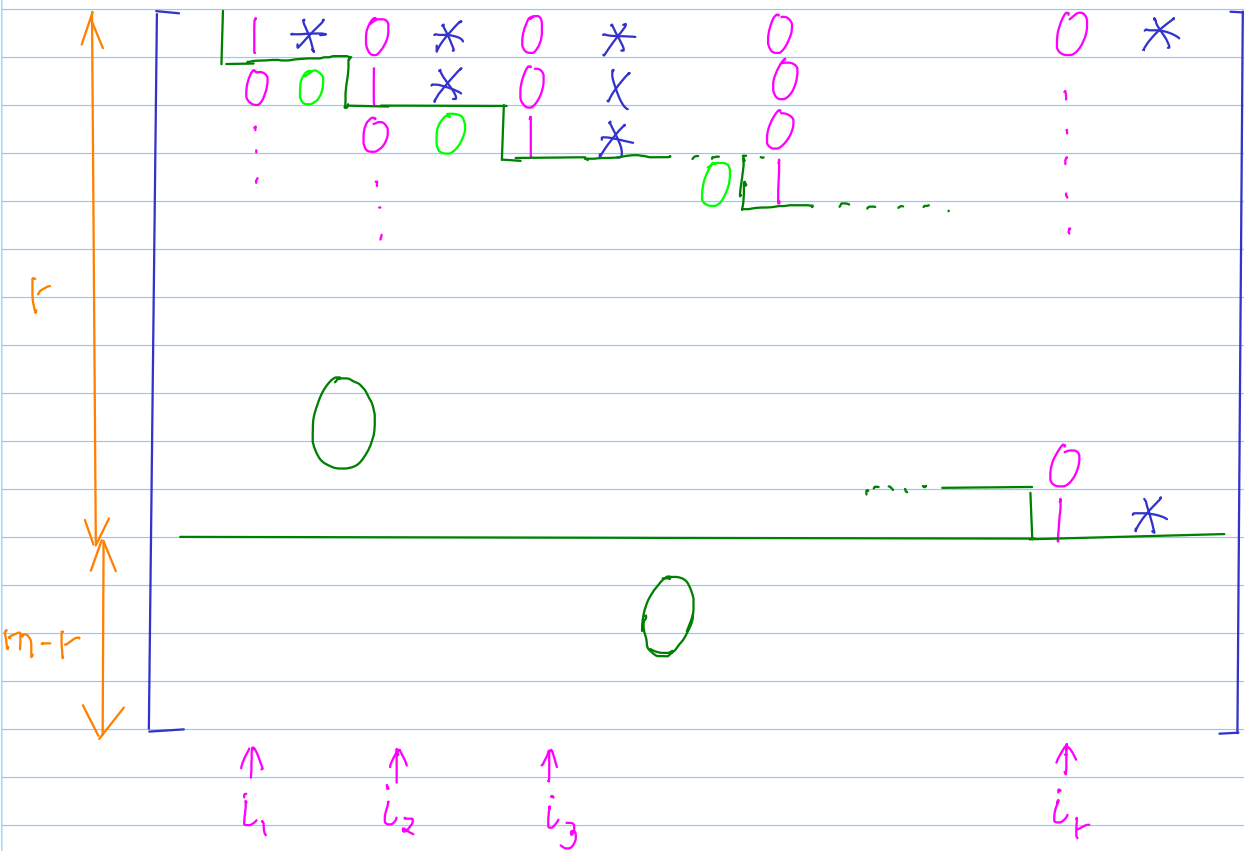
$$\begin{aligned} 3x_1 + 4x_2 + 16x_3 &= 12 \\ -7x_2 - 7x_3 &= 0 \\ 4x_2 + 4x_3 &= 0. \end{aligned}$$

- ◁ Lösungsmenge = Gerade im Schnitt der drei Ebenen: **unendlich viele** Lösungen.

$$\mathcal{L} = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 : x \in g \right\}$$

"Sonde" : Zeilenstufenform (ZSF, Def. 1.4.3.A)

Matrix $\underline{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ in ZSF:



$r \in \mathbb{N} \cong$ Anz. (Pivotspalten) : $\text{Rang}(\underline{A})$

↑
die ersten r Einheitsvektoren

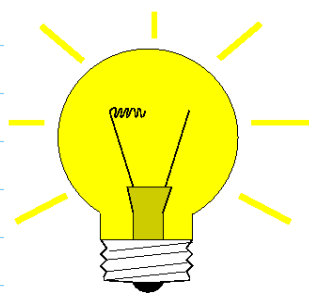
* \cong beliebiger Matrixeintrag

Lösen von LGS in ZSF:

- Lösungskomponenten zu Nicht-Pivotspalten sind "frei"
→ Parameter
- Lösungskomponenten x_{i_k} , $k \in \{1, \dots, r\}$ abhängig

Algebraisches Vorgehen:

LGS: $\underline{A}x = \underline{b}$, $\underline{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$, $\underline{b} \in \mathbb{R}^m$



Idee: **Gausselimination**

$\underline{A}x = \underline{b}$ $\xrightarrow{\text{Gausselimination}}$ $\underline{Z}x = \underline{y}$
 ↑
 Koeffizientenmatrix in Zeilenstufenform

Korollar I.4.4.D $\Rightarrow \mathcal{L}(\underline{A}; \underline{b}) = \mathcal{L}(\underline{Z}; \underline{y})$

▷ Es genügt, die Lösungsmengen von LGS mit Koeffizientenmatrizen in Zeilenstufenform zu untersuchen.

Beispiele:

(i) $n = m$ (Anz. Gleichungen = Anz. Unbekannte)

• $\begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$

$\text{Rang}(A) = n$
 \Rightarrow Eindeutige Lösung
 $\underline{x} = \underline{y}$

(ii) m, n allgemein, $r = \text{Rang}(A) < \min(m, n)$

• $\begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & z_{1,r+1} & \dots & z_{1,n} \\ 0 & \ddots & & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & z_{r,r+1} & \dots & z_{r,n} \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & & \vdots & & \vdots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_r \\ x_{r+1} \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \\ y_{r+1} \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$

Falls $\begin{bmatrix} y_{r+1} \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix} \neq \underline{0} \Rightarrow \mathcal{L} = \emptyset$ (keine Lösung)

Falls $y_{r+1} = \dots = y_m = 0$

$\Rightarrow x_{r+1}, \dots, x_n$ sind freie Variablen

$\Rightarrow n-r$ Parameter $x_{r+1} = \alpha_{r+1}, \dots, x_n = \alpha_n$

[Nach x_1, \dots, x_r kann aufgelöst werden]

$\mathcal{L} = \left\{ \begin{bmatrix} y_1 - \alpha_{r+1} z_{1,r+1} - \dots - \alpha_n z_{1,n} \\ \vdots \\ y_r - \alpha_{r+1} z_{r,r+1} - \dots - \alpha_n z_{r,n} \\ \alpha_{r+1} \\ \vdots \\ \alpha_n \end{bmatrix}, \alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R} \right\}$

(iii) $m > n$, $r = \text{Rang}(A) = n \rightarrow$ jede Spalte Pivotspalte
 \hookrightarrow Mehr Gleichungen als Unbekannte

$$\begin{array}{c} \uparrow r=n \\ \begin{array}{|c|} \hline 1 \ 0 \ \dots \ 0 \\ \hline \end{array} \\ \uparrow m-n \\ \begin{array}{|c|} \hline 0 \ \dots \ 0 \\ \hline \end{array} \\ \leftarrow r=n \end{array} \begin{array}{|c|} \hline x_1 \\ \vdots \\ x_n \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|} \hline y_1 \\ \vdots \\ y_r \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|} \hline y_{r+1} \\ \vdots \\ y_m \\ \hline \end{array}$$

(iv) $m < n$, $r = \text{Rang}(A) = m$
 \hookrightarrow mehr Unbekannte als Gleichungen

$$\Rightarrow x_1 + z_{1,r+1} \alpha_{r+1} + \dots + z_{1,n} \alpha_n = y_1$$

$$\begin{array}{c} \uparrow m \\ \begin{array}{|c|} \hline 1 \ 0 \ \dots \ 0 \\ \hline \end{array} \\ \uparrow \\ \begin{array}{|c|} \hline 0 \ \dots \ 0 \\ \hline \end{array} \\ \leftarrow r=m \end{array} \begin{array}{|c|} \hline z_{1,r+1} \ \dots \ z_{1,n} \\ \vdots \\ z_{m,r+1} \ \dots \ z_{m,n} \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|} \hline x_1 \\ \vdots \\ x_r \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|} \hline y_1 \\ \vdots \\ y_m \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|} \hline x_{r+1} \\ \vdots \\ x_n \\ \hline \end{array}$$

$\Rightarrow x_{r+1}, \dots, x_n$ sind freie Variable

$\Rightarrow n-r$ Parameter $x_{r+1} = \alpha_{r+1}, \dots, x_n = \alpha_n$

Falls $\begin{bmatrix} y_{r+1} \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix} \neq \underline{0} \Rightarrow \mathcal{L} = \emptyset$ (keine Lösung)

Falls $y_{r+1} = \dots = y_m = 0$
 \Rightarrow Eindeutige Lösung $\underline{x} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \end{bmatrix}$

$$\mathcal{L} = \left\{ \begin{array}{|c|} \hline y_1 - \alpha_{r+1} z_{1,r+1} - \dots - \alpha_n z_{1,n} \\ \vdots \\ y_m - \alpha_{r+1} z_{m,r+1} - \dots - \alpha_n z_{m,n} \\ \hline \end{array} \mid \alpha_j \in \mathbb{R} \text{ } j \in \{r+1, \dots, n\} \right\}$$

Allgemeine Zeilenstufenform:

$$\underline{Z} = \left(\begin{array}{cccc|cccc} 1 & * & 0 & * & 0 & * & 0 & * \\ 0 & 1 & * & 0 & * & 0 & * & 0 & * \\ & 0 & 1 & * & 0 & * & 1 & * & 0 & * \\ & & 0 & 1 & * & & & & \dots & & 0 & * \\ & & & & & & & & & & 1 & * \\ \hline & & & & & & & & & & & 0 \end{array} \right) \leftarrow r. \text{ Zeile}$$

$\uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow$
 $i_1 \quad i_2 \quad i_3 \quad i_r$

$j_1, \dots, j_{n-r} \hat{=} \text{Nr. der Nichtpivotspalten}$

Satz I.4.5.B (Lösungsmenge eines linearen Gleichungssystems).

Sei $\underline{Z}\underline{x} = \underline{y}$, $\underline{Z} \in \mathbb{R}^{m,n}$, die Zeilenstufenform eines linearen Gleichungssystems gemäss Definition I.4.3.A, $r := \text{Rang}(\underline{Z})$ (\rightarrow Definition I.4.4.H), $\{i_1, \dots, i_r\} \subset \{1, \dots, n\}$ die geordnete ($i_1 < i_2 < \dots < i_r$) Indexmenge der Pivotspalten, $\{j_1, \dots, j_{n-r}\} := \{1, \dots, n\} \setminus \{i_1, \dots, i_r\}$ (leer, wenn $r = n$).

(i) Dann hat das lineare Gleichungssystem keine Lösung, wenn $y_j \neq 0$ für ein $j > r$.

(ii) Andernfalls ist die Lösungsmenge \mathcal{L} von $\text{LGS}(\underline{Z}; \underline{y})$ gegeben durch

$$\mathcal{L} = \left\{ \underline{x} \in \mathbb{R}^n : \begin{array}{l} (x)_{i_k} = y_k - \sum_{l=1}^{n-r} \alpha_l \cdot (Z)_{k,j_l}, \quad k \in \{1, \dots, r\}, \\ (x)_{j_l} = \alpha_l, \quad l \in \{1, \dots, n-r\} \end{array}, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-r} \in \mathbb{R} \right\}$$

abhängigen Lösungskomponenten

"freien" Lösungskomponenten

Korollar I.4.5.D (Existenz von Lösungen eines linearen Gleichungssystems).

Falls $\text{Rang}(\underline{A}) = m$ für $\underline{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$, $n \in \mathbb{N}$, dann hat das lineare Gleichungssystem $\underline{A}\underline{x} = \underline{b}$ für jeden Rechte-Seite-Vektor $\underline{b} \in \mathbb{R}^m$ mindestens eine Lösung:

$$\underline{A} \in \mathbb{R}^{m,n} \text{ und } \text{Rang}(\underline{A}) = m \implies \mathcal{L}(\text{LGS}(\underline{A}; \underline{b})) \neq \emptyset \quad \forall \underline{b} \in \mathbb{R}^m.$$

, da (i) nie eintreten kann! [keine Nullzeile]

Korollar I.4.5.E (Eindeutige Lösbarkeit von quadratischen LGS).

Gilt $\text{Rang}(\underline{A}) = n$ für eine quadratische Matrix $\underline{A} \in \mathbb{R}^{n,n}$, $n \in \mathbb{N}$, dann hat das lineare Gleichungssystem $\underline{A}\underline{x} = \underline{b}$ für jeden Rechte-Seite-Vektor $\underline{b} \in \mathbb{R}^n$ eine eindeutige Lösung:

$$\underline{A} \in \mathbb{R}^{n,n} \text{ und } \text{Rang}(\underline{A}) = n \implies \forall \underline{b} \in \mathbb{R}^n: \exists! \underline{x} \in \mathbb{R}^n: \underline{A}\underline{x} = \underline{b}.$$

(i) nicht möglich & keine Nicht-Pivotspalten: Lösung $\underline{x} = \underline{y}$

Satz I.4.5.F (Eindeutigkeit aus Existenz).

Wenn für eine quadratische Matrix $\underline{A} \in \mathbb{R}^{n,n}$, $n \in \mathbb{N}$, das lineare Gleichungssystem $\underline{A}\underline{x} = \underline{b}$ für jeden Rechte-Seite-Vektor $\underline{b} \in \mathbb{R}^n$ eine Lösung besitzt, dann ist $\text{Rang}(\underline{A}) = n$:

$$\underline{A} \in \mathbb{R}^{n,n}: \left(\mathcal{L}(\text{LGS}(\underline{A}; \underline{b})) \neq \emptyset \quad \forall \underline{b} \in \mathbb{R}^n \implies \text{Rang}(\underline{A}) = n \right).$$

Wenn $\text{Rang}(\underline{A}) < n \implies \exists$ Nullzeile (Zeile n), keine Lösung für \underline{b} , das auf $y_n \neq 0$ führt.

[Allgemein: $\text{Rang}(\underline{A}) < \text{Anz. (Zeilen)} \implies \exists$ Nullzeile]

Korollar I.4.5.G (Lineare Gleichungssysteme mit rechter Seite 0).

Falls $n > m$,^{*} so hat das lineare Gleichungssystem $\underline{A}\underline{x} = \underline{0}$ mit Koeffizientenmatrix $\underline{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ unendlich viele Lösungen.

* mehr Unbekannte als Gleichungen

$\underline{b} = \underline{0} \Rightarrow \underline{y} = \underline{0} \Rightarrow (i) \text{ kann nie eintreten}$

$r \leq \min(m, n) < n \Rightarrow \exists \text{ Nicht-Pivotspalte} \rightarrow \text{Parameter}$

Anwendung auf Dreieckssysteme:

$\underline{A} \in \mathbb{R}^{n,n}$, $a_{ii} \neq 0$
 $i \in \{1, \dots, n\}$

Bsp. I.4.4.k $\Rightarrow \text{Rang}(A) = n$

$\Rightarrow [\text{Kor I.4.5.E}]$

LGS $\underline{A}\underline{x} = \underline{b}$ hat immer eine eindeutig
Lösung