

1.4.3. Zeilenstufenform

Was ist *allgemein* eine "einfache Gestalt" der Koeffizientenmatrix eines LGS?

Notation: j . Einheitsvektor $\in \mathbb{R}^n, j \in \{1, \dots, n\}$:

$$e_j \in \mathbb{R}^n, (e_j)_k = \begin{cases} 1, & \text{wenn } k = j, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}, k \in \{1, \dots, n\}.$$

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, e_{n-1} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, e_n = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Definition 1.4.3.A (Zeilenstufenform einer Matrix).

Eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{m,n}, A \neq O$, ist in **Zeilenstufenform (ZFS)**, falls es eine Zahl $r \in \mathbb{N}, r \leq \min\{n, m\}$, und Indices

$$1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_r \leq n \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{paarweise verschieden} \\ \text{Spaltenindices} \\ \text{(i und } i_k \text{ verschieden)} \end{array}$$

so gibt, dass

$$(A)_{:,i_k} = e_k \text{ und } \begin{cases} j < i_k \Rightarrow (A)_{i,j} = 0 \\ (A)_{i,j} = 0 & \text{für alle } i \geq k, \\ & \text{, wenn } i > r, \end{cases} k \in \{1, \dots, r\}.$$

Die Matrixspalten $(A)_{:,i_k}, k \in \{1, \dots, r\}$, heissen **Pivotspalten** von A .

Pivotspalten sind Einheitsvektoren

Beispiele für ZSF:

(i) $[m=4, n=5]$

$$Z = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Pivotspalten: $i_1=1, i_2=2, i_3=4, r=3$

(ii) $[m=3, n=7]$

keine Pivotspalte!

$$Z = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Pivotspalten $i_1=2, i_2=5, r=2$

(iii) $[m=4, n=4]$

$$Z = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$r=4$

$i_1=1, i_2=2, i_3=3, i_4=4$

(iv) $[m=6, n=3]$

$$\underline{Z} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

\uparrow $\tau_1 = 1$ \uparrow $\tau_2 = 3$, $r=2$

Pivotspalten

LGS mit Koeffizientenmatrix in ZSF:

Zu Bsp (i):

Notwendig für $\mathcal{L} \neq \emptyset$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ 0 \end{bmatrix}$$

pink \leftrightarrow Pivotsp.

$$x_1 + 2x_3 + x_5 = b_1$$

$$x_2 + 3x_3 = b_2$$

$$x_4 + 2x_5 = b_3$$

Einfache Isolation von x_1, x_2, x_4

$$x_1 = b_1 - 2x_3 - x_5$$

$$x_2 = b_2 - 3x_3$$

$$x_4 = b_3 - 2x_5$$

 x_3, x_5 "freie variable" \rightarrow parameter α, β

$$\mathcal{L} = \left\{ \begin{bmatrix} b_1 - 2\alpha - \beta \\ b_2 - 3\alpha \\ b_3 - 2\beta \end{bmatrix}, \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

Regel: x_{i_k} lassen sich isolieren, $k \in \{1, \dots, r\}$
 x_ℓ , $\ell \in \{1, \dots, n\} \setminus \{i_1, \dots, i_r\}$ "freie variable"

Bsp. (ii)

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$x_2 + 2x_3 + x_4 + 3x_6 = b_1$$

$$x_5 + x_6 = b_2$$

$$\mathcal{L} = \left\{ \begin{bmatrix} \alpha \\ b_1 - 2\beta - \gamma - 3\delta \\ \beta \\ \gamma \\ b_2 - \delta \\ \nu \end{bmatrix}, \alpha, \beta, \gamma, \delta, \nu \in \mathbb{R} \right\}$$